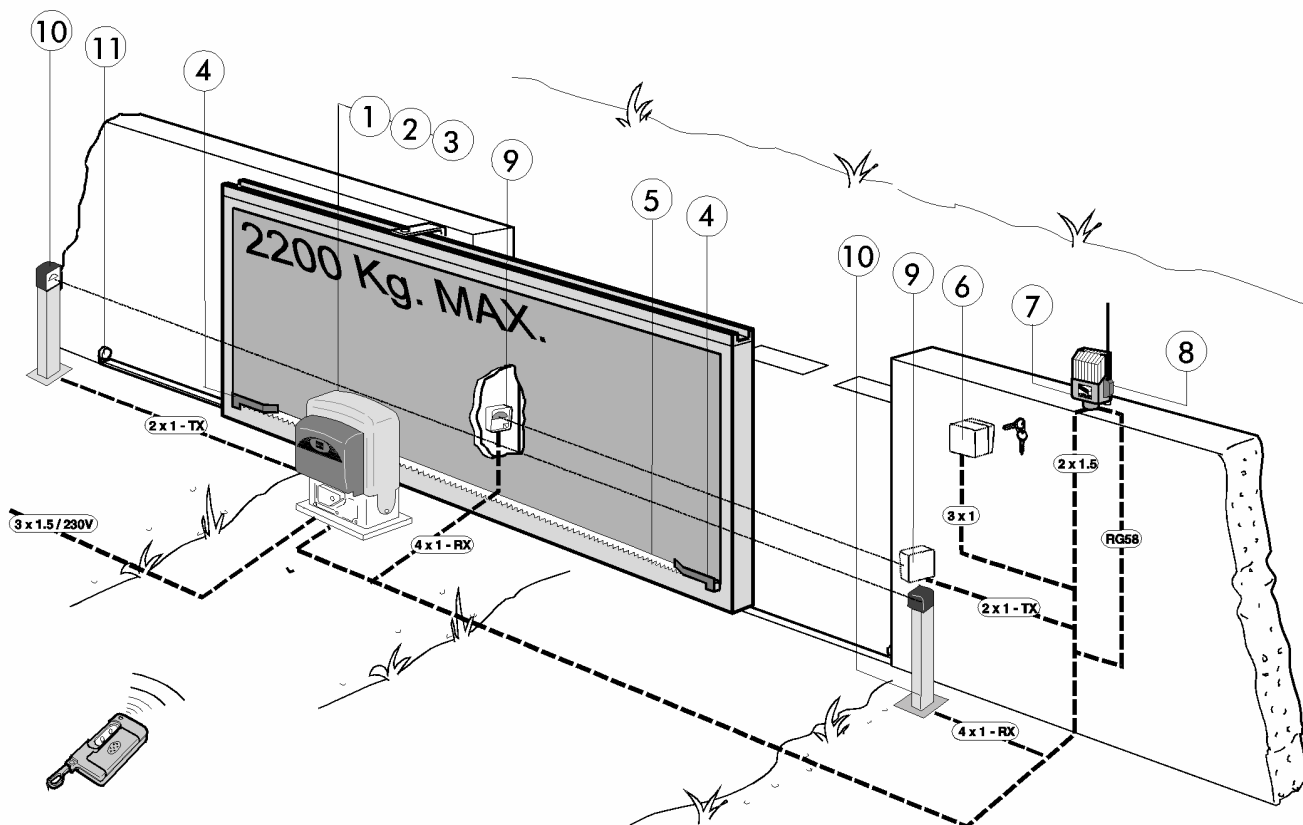


## Automatyka do bram przesuwanych Urządzenie typowe



1. - silownik serii BK
2. - wbudowana centrala sterująca
3. - odbiornik radiowy
4. - popychacze wyłączników krańcowych
5. - listwa zębata
6. - przełącznik na klucz
7. - lampa ostrzegawcza
8. - antena odbiorcza
9. - fotokomórki bezpieczeństwa
10. - kolumna fotokomórki
11. - zderzak

### CHARAKTERYSTYKA OGÓLNA

Zaprojektowany i skonstruowany w całości przez CAME. BK odpowiada obowiązującym normom bezpieczeństwa (UNI 8612), stopień ochrony IP54.

Gwarancja 12 miesięcy, z wyjątkiem naruszenia warunków przez osoby nieuprawnione.

### MODELE

#### BK/BKE 1200/1210

Moduł koła zębatego m4  
Maksymalny ciężar bramy 1200 kg

#### BK/BKE 1800/1810

Moduł koła zębatego m4  
Maksymalny ciężar bramy 1800 kg

#### BK/BKE 2200/2210

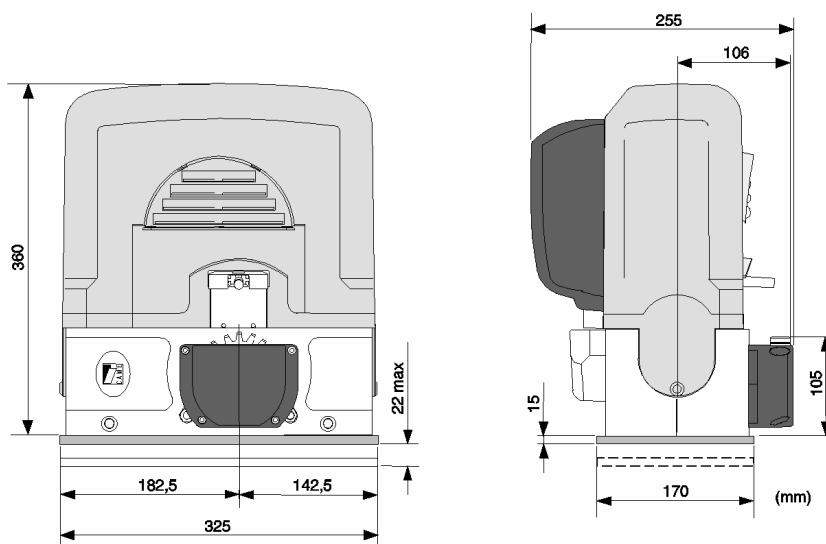
Moduł koła zębatego m6  
Maksymalny ciężar bramy 2200 kg

## CHARAKTERYSTYKA TECHNICZNA

| MODEL       | WAGA    | ZASILANIE  | POBÓR PRĄDU | MOC   | CZAS PRACY | MOMENT OBROTOWY | PRZEŁOŻENIE | NACISK | SZYBK. MAKS. | KONDENSATOR |
|-------------|---------|------------|-------------|-------|------------|-----------------|-------------|--------|--------------|-------------|
| BK-BKE 1200 | 18kg    | 230 V a.c. | 3,3 A       | 380 W | 50%        | *31 Nm          | 1:31        | 850 N  | 10,5 m/min   | 10 μF       |
| BK-BKE 1210 |         | 110 V a.c. | 5,6 A       | 310 W |            |                 |             |        |              |             |
| BK-BKE 1800 | 19,5 kg | 230 V a.c. | 4,2 A       | 480 W |            | *42 Nm          |             |        |              | 1150 N      |
| BK-BKE 1810 |         | 110 V a.c. | 8 A         | 440 W |            | *40 Nm          |             | 1100 N |              |             |
| BK-BKE 2200 | 21 kg   | 230 V a.c. | 5,1 A       | 580 W |            | *54 Nm          |             | 1500 N |              | 10 μF       |
| BK-BKE 2210 |         | 110 V a.c. | 9,1 A       | 500 W |            | *51 Nm          |             | 1400 N |              |             |

\*Uzyskana za pomocą sterownika CAME

## WYMIARY GABARYTOWE

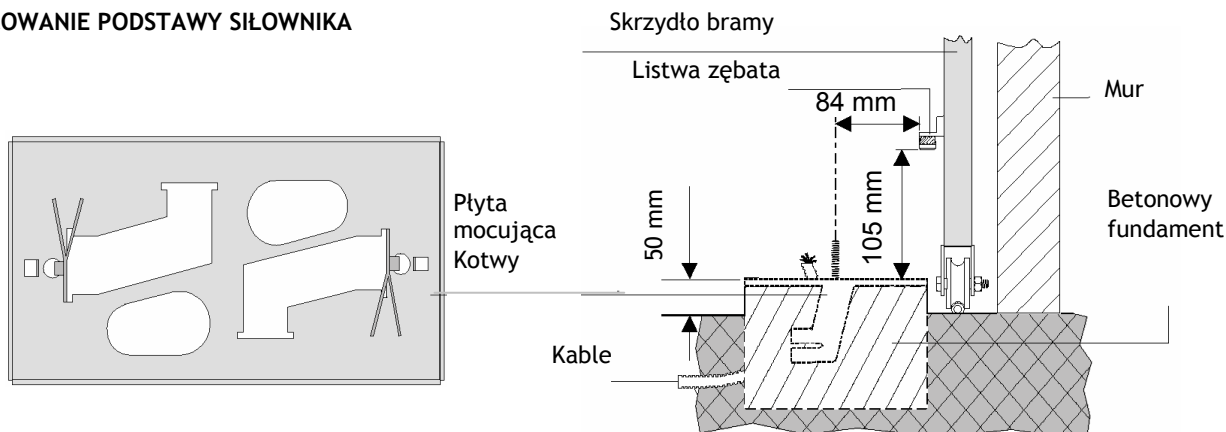


## MONTAŻ

Przed montażem sprawdzić :

- Sprawdzić, czy brama jest sztywna oraz czy kółka jezdne są w dobrym stanie i czy są odpowiednio nasmarowane.
- Szyna jezdna musi być dobrze przymocowana do gruntu, powinna wystawać na całej długości i być wolna od odkształceń, które mogłyby przeszkadzać ruchowi bramy.
- Prowadnice górne bramy nie powinny ocierać.
- Zamontować ograniczniki bramy na otwieranie i zamykanie
- Kable elektryczne poprowadzić jak w urządzeniu typowym.

### MOCOWANIE PODSTAWY SIŁOWNIKA



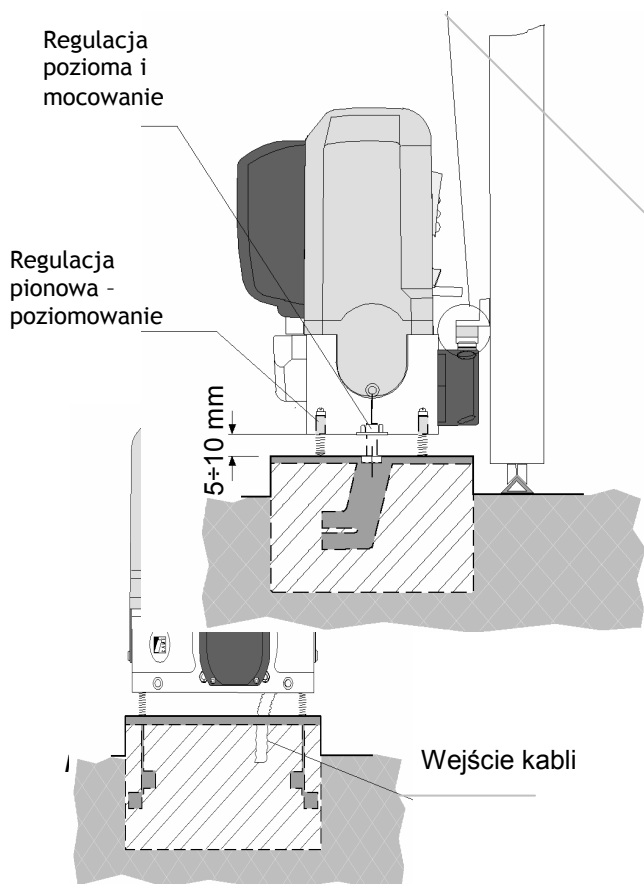
**WAŻNE :** Śruby umieścić w płycie montażowej, blokując je nakrętką, po czym odgiąć do dołu prefabrykowane kotwy.

Wykonać betonową podstawę o wymiarach odpowiadających wymiarom motoreduktora (zaleca się wykonać ją tak, aby wystawała ponad grunt ok. 50 mm), wbetonowując w niej płytę montażową z odpowiednimi kotwami, na której będzie zamocowany motoreduktor.

Płyta mocująca musi być dokładnie wypoziomowana, czysta na całej powierzchni, a gwint śrub musi całkowicie wystawać ponad powierzchnię.

Uwaga: Przez tę płytę muszą zostać wyprowadzone giętkie osłony do poprowadzenia połączeniowych kabli elektrycznych.

## INSTALOWANIE ZESPOŁU

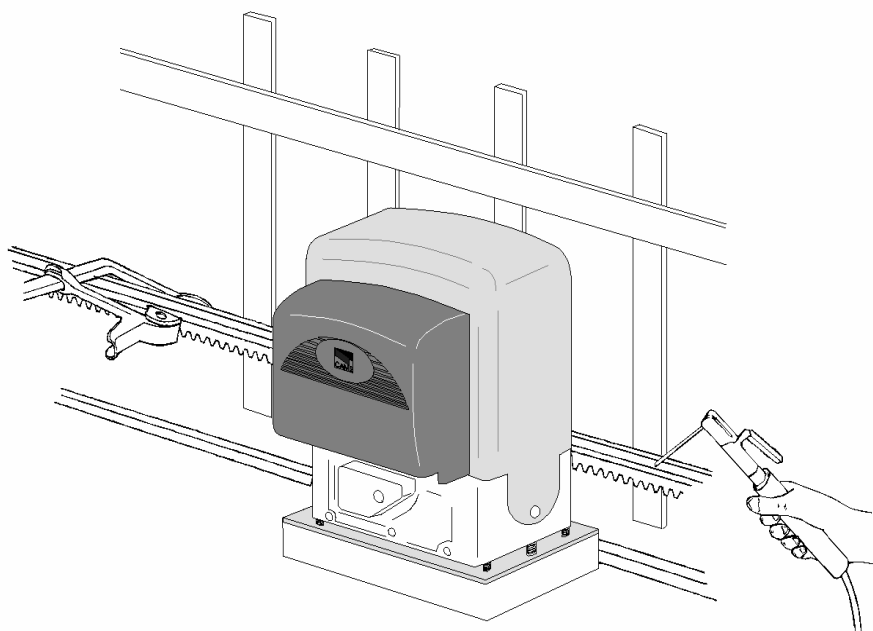


Połączenie koła zębatego z listwą zębatą  
Koło zębate M4 - luz 1 mm  
Koło zębate M6 - luz 1,5 mm

W początkowej fazie instalowania, stopy muszą wystawać na 5-10 mm, aby umożliwić następnie osiowanie, mocowanie maglownicy i regulacje.

Dokładne osiowanie względem linii przesuwu bramy uzyskuje się za pomocą integralnego systemu regulacyjnego (opatentowanego), na który składają się:

- podłużne otwory umożliwiające regulację poziomą;
- stopy stalowe z gwintem, umożliwiające regulację pionową i poziomowanie;
- płytki i nakrętki mocujące pozwalające na mocne połączenie zespołu z podstawą.



**Uwaga:** przy modelu BKE, aby umożliwić KODEROWI wykrywanie wielkości przesuwu bramy, maglownicę z bramą należy ustawić w połowie zakresu przesuwu. (BKE - maksymalny przesuw bramy =13 m)

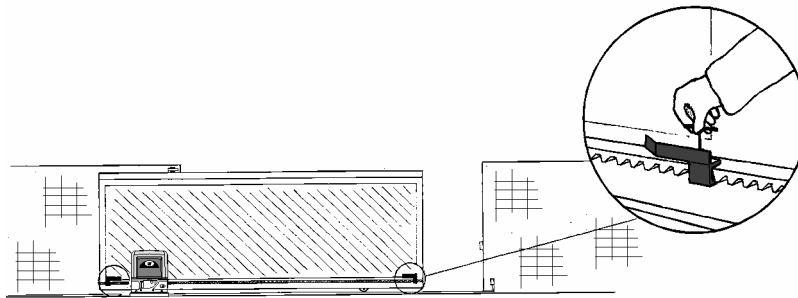
Listwę zębatą przymocować do bramy w następujący sposób:

- oprzeć listwę zębatą na koło zębatym motoreduktora i przesunąć ręcznie bramę, mocując listwę na całej jej długości;
- po zakończeniu operacji mocowania listwy, wyregulować stopy (za pomocą śrubokręta), tak aby uzyskać prawidłowy luz między kołem zębatym a maglownicą (1-2 mm)

Uwaga: Pozwoli to uniknąć sytuacji, w której ciężar bramy spoczywa na zespole napędowym .

- Jeśli listwa jest już zamocowana, przejść od razu do regulacji luzu koło zębate/listwa zębata
- Po wykonaniu wszystkich regulacji zamocować zespół, dokręcając nakrętki mocujące.

## MOCOWANIE WYŁĄCZNIKÓW KRAŃCOWYCH



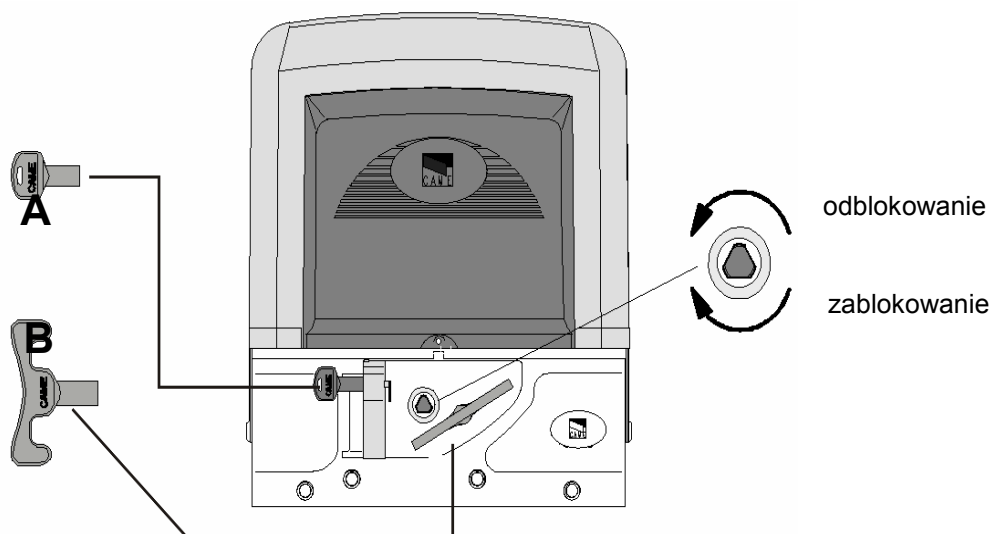
- Na maglownicy umieścić popychacze wyłączników krańcowych, wyznaczające swym położeniem wielkość przesuwu.

Uwaga: Nie pozwolić, by brama uderzała o zderzak mechaniczny, zarówno przy otwieraniu jak i zamykaniu.

## ODBLOKOWANIE MOTOREDUKTORA

- Aby otworzyć drzwiczki, należy włożyć klucz A, wcisnąć go i obrócić w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara.
- Następnie odblokować motoreduktor wkładając na sworzeń o przekroju trójkątnym klucz B i obracając go we wskazanym kierunku.
- Aby motoreduktor ponownie zablokować, klucz B należy obracać w pokazanym kierunku aż do zatrzymania i bez forsowania: sworzeń o przekroju trójkątnym powróci do położenia spoczynkowego przy pierwszym manewrze bramą.

**UWAGA:** *Otworzenie drzwiczek odblokowania uniemożliwia pracę silnika.*



## OPIS TECHNICZNY PŁYTY GŁÓWNEJ ZBK-ZBKE

Płyta główna jest zasilana przez zaciski L1 i L2 i jest zabezpieczona na wejściu bezpiecznikiem (patrz tabela). Urządzenia sterujące pracują na niskim napięciu (24 V) i są chronione bezpiecznikiem 2 A. Moc łączna akcesoriów na napięciu 24 V nie może przekraczać 20 W. Czas pracy jest ustalony na 150 s.

## BEZPIECZEŃSTWO

Fotokomórki można podłączyć i nastawić na:

- Ponowne otwieranie w fazie zamykania (2-C1);
- Ponowne zamykanie w fazie otwierania (2-CX, patrz dip 8-9);
- Stop częściowy, zatrzymanie poruszającej się bramy z następującym przełączeniem na zamykanie automatyczne (2-CX, patrz dip 8-9);
- Stop całkowity (1-2), zatrzymanie bramy z wyłączeniem ewentualnego cyklu automatycznego zamknięcia; dla ponownego uruchomienia bramy należy nacisnąć przycisk lub posłużyć się pilotem;

**Uwaga: Jeśli normalnie zwarty zestyk (N.C.) bezpieczeństwa (2-C1, 2-CX, 1-2) się otworzy, jest to sygnalizowane przez miganie LED sygnalizacyjnej (nr 11).**

- Wykrywanie obecności przeszkód. Przy nieruchomym silniku (brama zamknięta, otwarta lub po sygnale stop całkowitego) uniemożliwiony jest jakikolwiek ruch, o ile urządzenia bezpieczeństwa (np. fotokomórki) ujawniają przeszkodę;
- Funkcja testu bezpieczeństwa. Przy każdym rozkazie otwarcia i zamknięcia skrzydeł/ante, sterownik sprawdza sprawność fotokomórek (patrz s. 13).

Ponadto, płyta ZBKE zawiera i samodzielnie spełnia funkcję bezpieczeństwa wykrywającą przeszkody przeszkadzające ruchowi, przez co :

- przy otwieraniu brama się zatrzymuje i aktywuje automatyczne zamykanie;
- przy zamykaniu brama odwraca kierunek przesuwu, aż do całkowitego otwarcia, z następującym włączeniem automatycznego zamykania.

**Uwaga!** po trzech kolejnych zmianach kierunku, brama pozostaje otwarta, wyłączając zamykanie automatyczne: aby zamknąć, należy posłużyć się sterowaniem radiowym lub przyciskiem zamykania.

## INNE FUNKCJE ...

- **Automatyczne zamykanie.** Wyłącznik czasowy zamykania automatycznego aktywuje się automatycznie z końcem cyklu otwierania. Zadany nastawialny czas automatycznego zamknięcia jest jednak podporządkowany działaniu ewentualnego osprzętu bezpieczeństwa, i nastawa czasowa jest anulowana przez impuls „stop” całkowitego lub w razie braku energii elektrycznej;
- **Otwarcie częściowe.** Otwarcie bramy do przepuszczenia pieszych jest aktywowane przez podłączenie do zacisków 2-3P i jest regulowane za pomocą trymera AP. PARZ. Z tą funkcją zamykanie automatyczne zmienia się następująco:  
**Przełącznik dip 12** w położeniu ON: po częściowym otwarciu, czas zamykania automatycznego jest niezależny od regulacji trymera TCA i położenia przełącznika dip 1, i ma stałą wartość 8 s.  
**Przełącznik dip 12** w położeniu OFF: po częściowym otwarciu, czas zamykania automatycznego daje się regulować tylko kiedy przełącznik dip 1 jest w położeniu ON;
- **Lampa cyklu.** Lampa oświetlająca strefę manewru, pozostaje zapalona od momentu, w którym skrzydło zaczyna się otwierać, do całkowitego zamknięcia (łącznie z czasem zamykania automatycznego). W przypadku kiedy nie ma zamykania automatycznego, pozostaje zapalona tylko podczas ruchu (E-EX).
- **Lampa oświetleniowa** (di cortesia). Lampa oświetlająca strefę manewru, pozostaje po rozkazie otwarcia zapalona na stały przeciąg czasu 5 minut i 30 sekund (E-EX, patrz s. 14);
- **Działanie z „obecnością człowieka”.** Brama działa w ten sposób, kiedy przycisk jest trzymany wciśnięty (wyłącza działanie sterowania radiowego - pilota);
- **Miganie wstępne** przez 5 sekund, zarówno przy otwieraniu jak i zamykaniu skrzydła;
- **Funkcja „MASTER”** (sterowania nadrzędnego); sterownik spełnia wszystkie funkcje sterowania w przypadku dwóch silników sprzężonych
- Funkcja podporządkowania (ang. - slave); sterownikiem można kierować wyłącznie przez „MASTER” (patrz strona 22);
- Aktywowanie funkcji częściowego stop lub ponownego zamknięcia podczas otwierania, zestyk normalnie zwarty (2-CX). Wyboru jednej z dwóch funkcji dokonuje się za pomocą przełącznika dip - patrz wybór funkcji;
- Programowanie kalibrowania elektronicznych wyłączników krańcowych otwarcia i zamknięcia sterownika ZBKE (patrz strona 21);

## Typ sterowania

- otwieranie-zamykanie-odwrócenie kierunku przyciskiem i nadajnikiem;
- otwieranie-stop-zamykanie-stop przyciskiem i nadajnikiem;
- tylko otwieranie nadajnikiem.

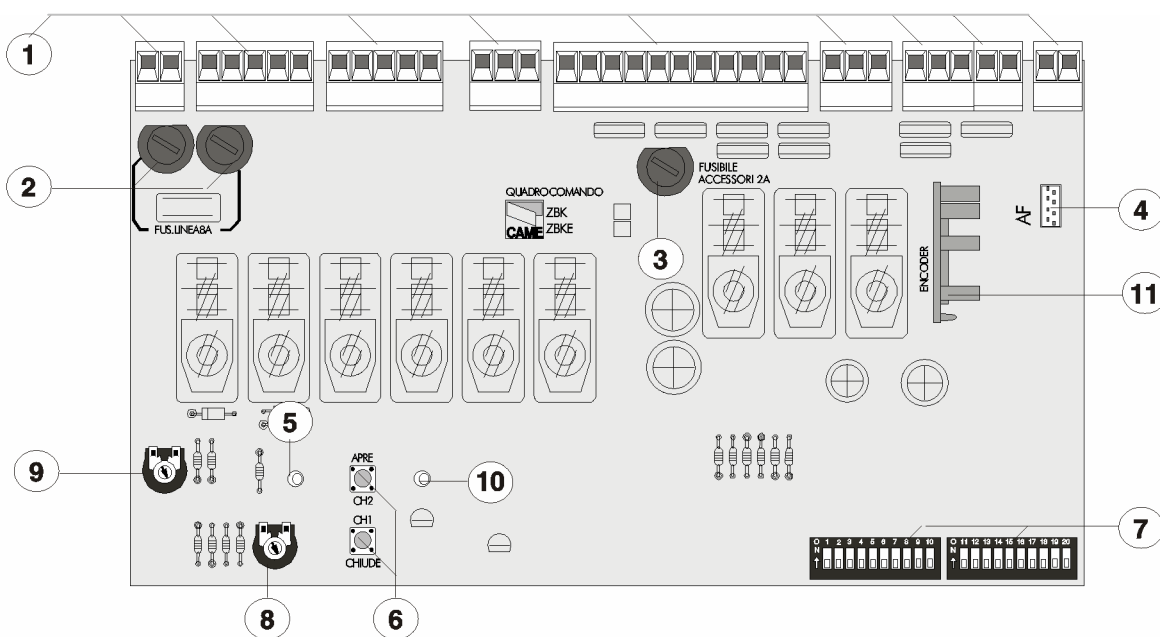
## REGULACJE

- Trymer AP.PARZ. = częściowe otwarcie: od 4" do 14";
- Trymer TCA = czas automatycznego zamknięcia: od 1" do 150".

|                      |                                  |                                  |
|----------------------|----------------------------------|----------------------------------|
|                      | BK / BKE<br>1200<br>1800<br>2200 | BK / BKE<br>1210<br>1810<br>2210 |
| Zasilanie            | 230 V pr. zm.                    | 110 V pr. zm.                    |
| Bezpiecznik sieciowy | 8 A                              | 15 A                             |

**Uwaga: Przed pracami wewnątrz aparatury, wyłączyć napięcie sieciowe.**

## ZBK – ZBKE PŁYTA GŁÓWNA



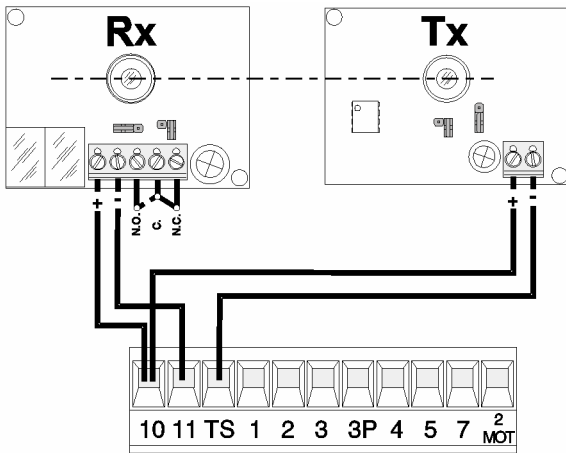
### GLÓWNE ELEMENTY

- 1 Listwy zaciskowe połączeń
- 2 Bezpiecznik sieciowy (patrz s. 7)
- 3 Bezpieczniki akcesoriów 2 A
- 4 Gniazdo karty częstotliwości radiowej AF (patrz s. 23)
- 5 LED sygnalizacyjna zasilania 24 V
- 6 Przyciski zapamiętywania kodu radiowego / programowania wyłącznika krańcowego
- 7 Przetaczniki dip „wyboru funkcji”
- 8 Trymer AP.PARZ.: regulacja częściowego otwarcia
- 9 Trymer TCA: regulacja czasu automatycznego zamknięcia
- 10 LED sygnalizacyjna kodu radiowego i programowania koderka
- 11 Karta stała koderka (tylko dla karty ZBKE)



Przed każdą operacją podłączenia lub odłączenia kart należy odłączyć od instalacji napięcie sieciowe.

## TEST DZIAŁANIA FOTOKOMÓREK



Pozwala sterownikowi na kontrolę sprawności urządzeń bezpieczeństwa (fotokomórek) po każdym rozkazie otwarcia lub zamknięcia. Ewentualna niesprawność fotokomórek jest sygnalizowana miganiem led na tablicy sterowniczej, pociągając za sobą wyłączenie wszelkich funkcji sterowania radiowego i przycisku.

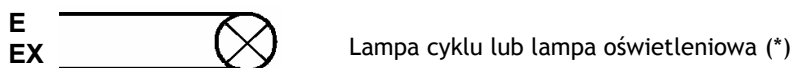
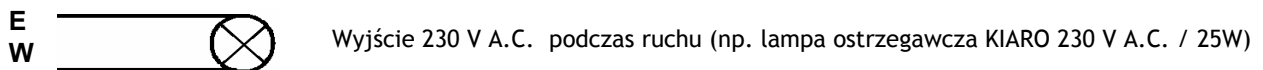
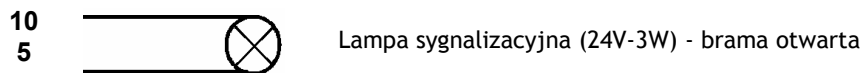
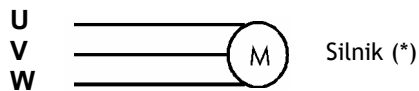
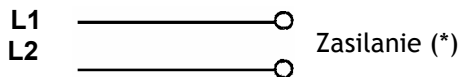
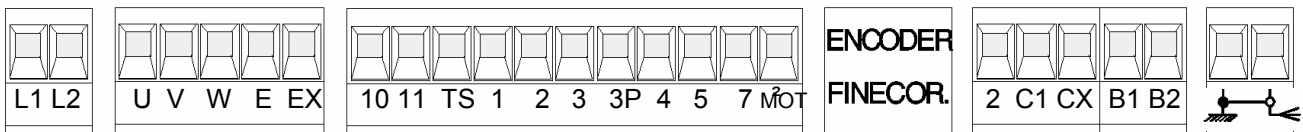
Połączenia elektryczne potrzebne do działania testu bezpieczeństwa.

Nadajniki i odbiorniki fotokomórek muszą być podłączone w następujący sposób:

- nadajnik fotokomórki połączyć z zaciskami TS-10, zaś odbiornik połączyć z zaciskami 10-11 (patrz rysunek)
- przełącznik dip 13 ustawić na ON, by włączyć funkcję testu.

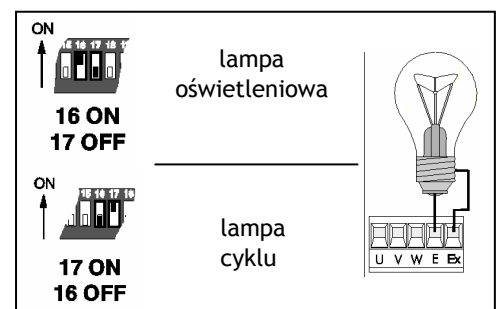
**WAŻNE:** Kiedy uruchamia się funkcję testu bezpieczeństwa, należy **SPRAWDZIĆ** czy **NIE MA MOSTKÓW** między zestykami 2-CX, 2-C1, i, jeśli nie są używane, odłączyć je za pomocą przełączników dip 7 i 8.

## ZBK – ZBKE POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE



(\*)

| BK / BKE | BK / BKE |
|----------|----------|
| 1200     | 1210     |
| 1800     | 1810     |
| 2200     | 2210     |
| 230 V    | 110 V    |
| A.C.     | A.C.     |



1 2 Przycisk STOP (N.C.) jeśli nie używany zmostkować

2 3 Przycisk „OTWÓRZ” (N.O.)

2 7 Zestyk radiowy i/lub przycisk do sterowania (patrz Dip switch 2-3 )

2 3P Przycisk częściowego otwarcia (N.O.)

2 4 Przycisk „ZAMKNIJ” (N.O.)

2 C1 Zestyk FOTO - ( N.C.) ponowne otwarcie podczas zamykania”, jeżeli nieużywany zamostkować

2 CX Zestyk FOTO 2 (N.C.) „ponownego zamknięcia podczas otwierania” (przetłącznik dip 8 ustawić na OFF, 9-na OFF)  
Zestyk FOTO 2 (N.C.) „częściowego stop” (przetłącznik dip 8 ustawić na OFF, 9-na ON)

Podłączenie anteny

B1 B2 Zestyk wyjściowy 2-go kanału radiowego (N.O.),  
Obciążalność zestyku: 5A przy 24V D.C.

2MOT Wyjście do równoczesnego sterowania 2 silników sprzężonych

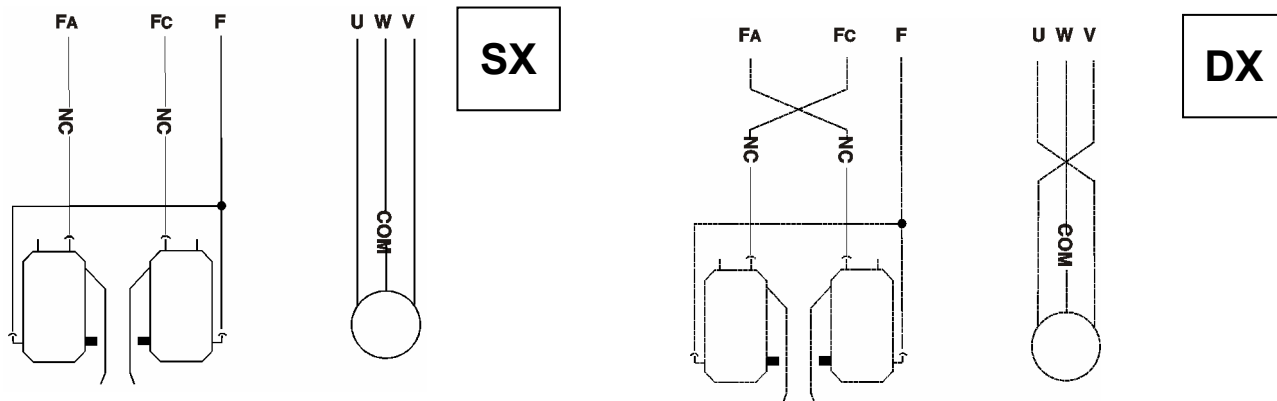
F FA Podłączenie (N.C.) wyłącznika krańcowego otwarcia

F FC Podłączenie (N.C.) wyłącznika krańcowego zamykania

tylko dla ZBK



## ZBK PODŁĄCZENIE WYŁĄCZNIKÓW KRAŃCOWYCH ZBK

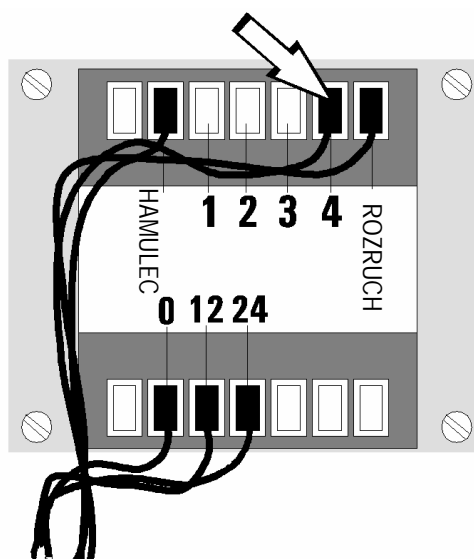


Zespół silnik-wyłączniki krańcowe jest fabrycznie połączony do montażu z lewej strony, patrząc od wewnątrz. W celu ewentualnego montażu prawego:

- zamienić FA-FC wyłączników krańcowych na listwie zaciskowej;
- zamienić fazy U-V silnika na listwie zaciskowej.

## REGULACJA SIŁY CIĄGU

Aby zmienić moment obrotowy silnika, należy przemieścić pokazany łącznik „faston” w jedno z czterech położeń; 1 - minimum; 4 - maksimum

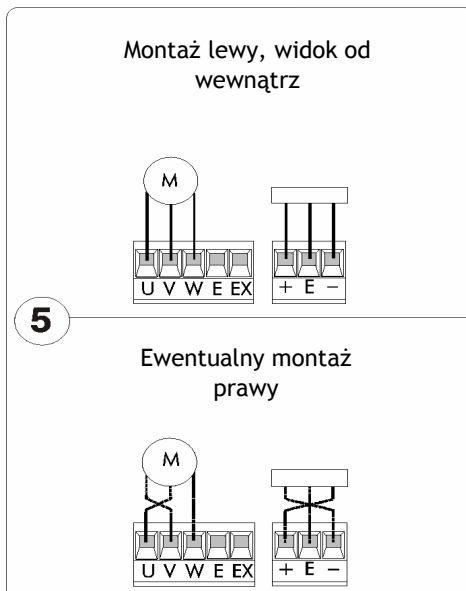
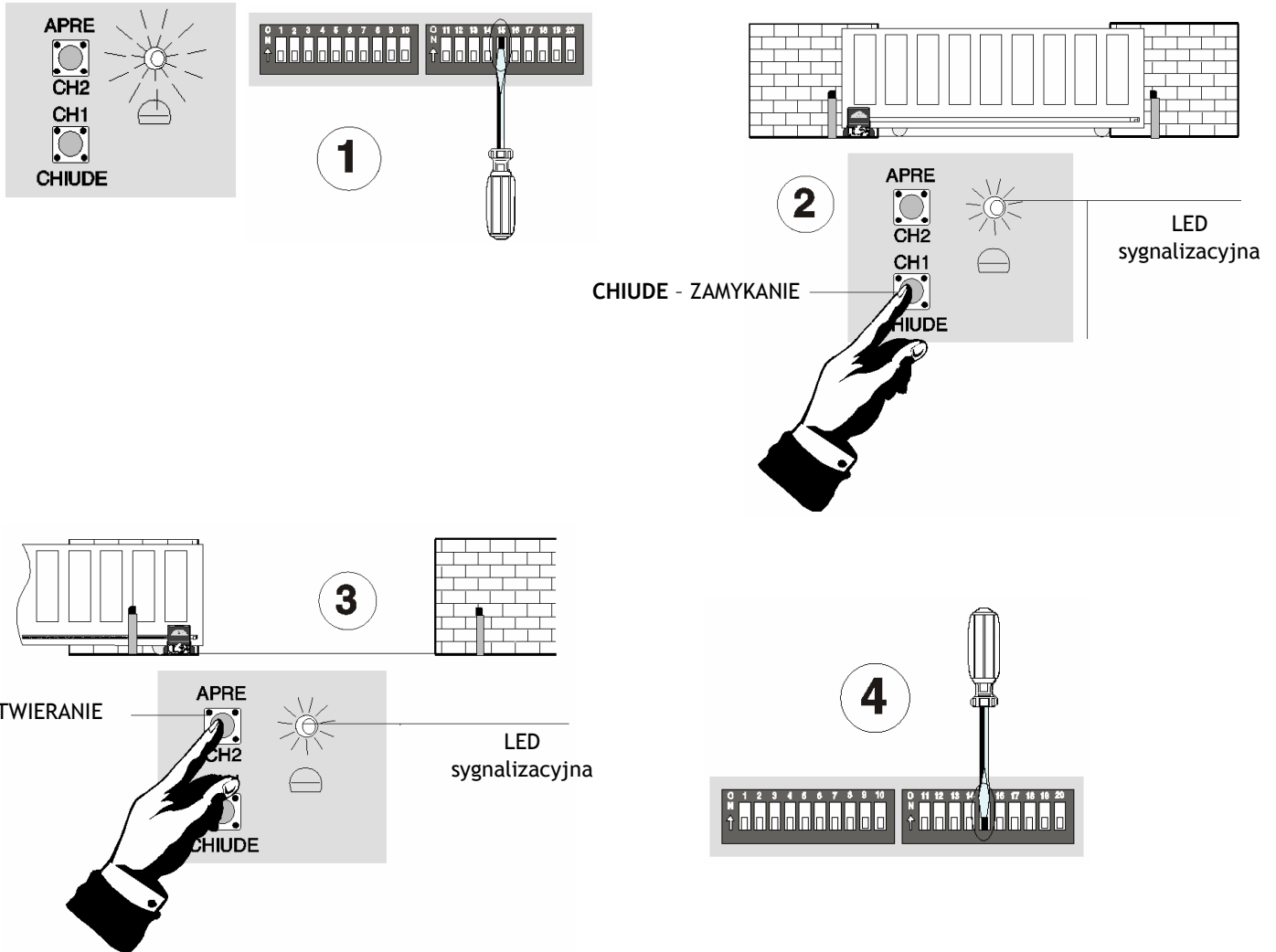


## ZBKE PROGRAMOWANIE WYŁĄCZNIKÓW KRAŃCOWYCH

Zamknąć klapkę odblokowania i ustawić w położeniu ON przełącznik dip 15. Zacznie migać led sygnalizacyjna (1). Przesunąć bramę w położenie krańcowe zamknięcia, nacisnąć przycisk „CHIUDE” (zamykanie), led będzie się świecić tak długo, jak długo trzymamy wciśnięty przycisk (2).

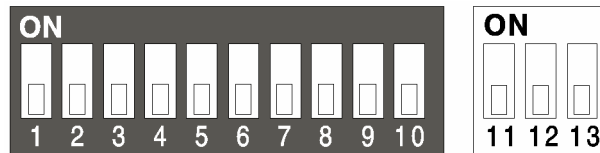
Następnie przesunąć bramę w położenie krańcowe otwarcia i nacisnąć przycisk „APRE” (otwieranie) (3). Przełącznik dip 15 ustawić ponownie w położeniu OFF (wyłącz.) (4).

**Uwaga.** Jeśli podczas programowania wyłącznika krańcowego otwarcia, przy naciśniętym przycisku „APRE” led nadal nie świeci, należy w pokazany sposób (5) zamienić fazy silnika i kodera.



## WYBÓR FUNKCJI

### PRZEŁĄCZNIKI DIP-SWITCH (1-10)



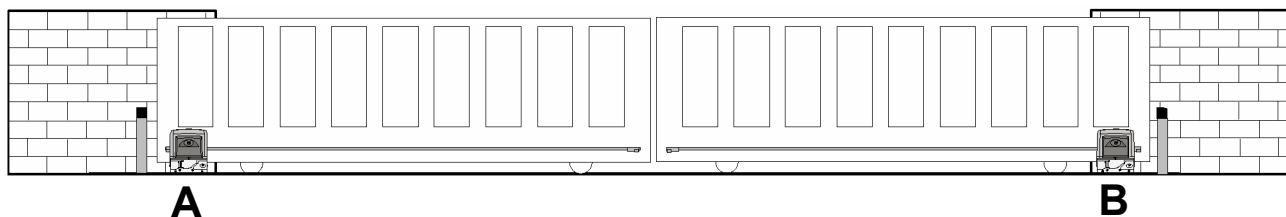
- |    |          |  |
|----|----------|--|
| 1  | ON       | Aktywowana funkcja zamykania automatycznego; (1 OFF - deaktywowana)  |
| 2  | ON       | Aktywowana funkcja „otwieranie-stop-zamykanie-stop” przyciskiem (2-7) i pilotem (wpięta karta AF);<br>Aktywowana funkcja „otwieranie- zamykanie” przyciskiem (2-7) i pilotem (zamontowana karta AF); |
| 2  | OFF      |  |
| 3  | ON       | Aktywowana funkcja „tylko otwieranie” pilotem (zamontowana karta AF); (3OFF - wyłączona )  |
| 4  | ON       | Aktywowana funkcja „człowiek obecny” (wyłącza działanie sterowania radiowego); (4OFF - deaktywowana)   |
| 5  | ON       | Aktywowane miganie wstępne podczas otwierania i zamykania; (5OFF - deaktywowana)   |
| 6  | ON       | Aktywowane wykrywanie obecności przeszkody; (6 OFF - deaktywowane)   |
| 7  | OFF      | Aktywowane ponowne otwieranie w fazie zamykania (urządzenie bezpieczeństwa podłączyć do zacisków 2-C1) (7 ON - deaktywowane)   |
| 8  | OFF-90FF | Aktywowana funkcja ponownego zamykania w fazie otwierania (urządzenie bezpieczeństwa podłączyć do zacisków 2-CX);  |
| 8  | OFF-90N  | Aktywowana funkcja częściowego stop (urządzenie bezpieczeństwa podłączyć do zacisków 2-CX); <b><u>(jeśli urządzenia nie są podłączone do 2-CX, ustawić dip 8 na ON)</u></b>                          |
| 10 | OFF      | Aktywowana funkcja całkowitego stop (przycisk podłączyć do 1-2) ; (10 ON - deaktywowana)   |

### PRZEŁĄCZNIKI DIP (11-20)



- |    |     |   |
|----|-----|---|
| 11 | OFF | Deaktywowana funkcja „slave” (podporządkowania) (aktywowana tylko przy układzie sprzężonym, patrz s. 20);                         |
| 12 | ON  | Aktywowana funkcja częściowego otwierania (czas zamykania automatycznego ustalony na 8”);   |
| 12 | OFF | Aktywowana funkcja częściowego otwierania (czas zamykania automatycznego reguluje się za pomocą trymera, o ile jest zamontowany); |
| 13 | ON  | Aktywowana funkcja testu bezpieczeństwa dla sprawdzenia sprawności fotokomórek (patrz s. 13); (13 OFF - deaktywowana)             |
| 14 | OFF | Deaktywowana funkcja „master” (aktywowana tylko przy układzie sprzężonym, s.20);  |
| 15 | ON  | Aktywowana funkcja „spare” programowania wyłącznika krańcowego (tylko dla ZBKE, s. 17); (15 OFF - deaktywowana)                   |
| 16 | ON  | Aktywowana funkcja lampy oświetleniowej; (16 OFF - deaktywowana)  |
| 17 | ON  | Aktywowana funkcja lampy cyklu; (17 OFF - deaktywowana)   |
| 18 |     | Niepodłączony   |
| 19 |     | Niepodłączony   |
| 20 |     | Niepodłączony   |

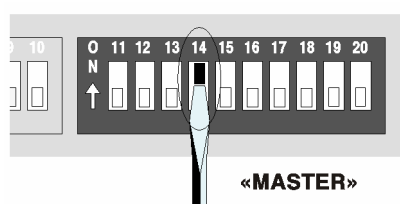
## PODŁĄCZENIE 2 SILNIKÓW SPRZĘŻONYCH - ZBK



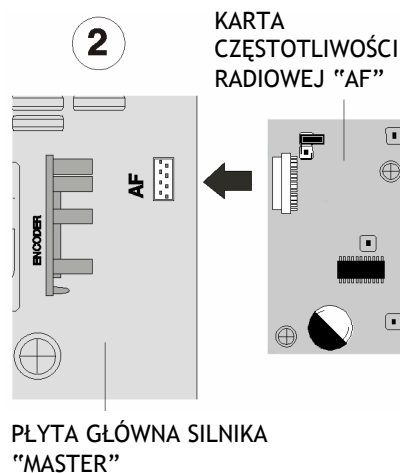
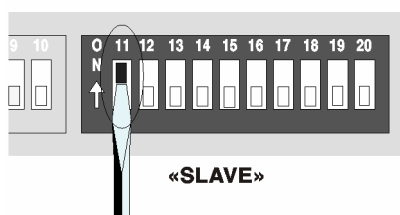
- zgrać kierunek obrotów motoreduktorów A i B, zmieniając kierunek obrotu silnika B (patrz programowanie wyłączników krańcowych, s. 17, rys. 5);
- określić który z silników A i B jest silnikiem głównym (master) (lub pilotującym), na karcie sterowania ustawić przełącznik dip 14 na ON. Przez „główny” (master) rozumie się silnik, który steruje obydwoma skrzydłami bramy. Na karcie sterowania 2. silnika ustawić dip 11 na ON, by uczynić go podporządkowanym (slave - Rys. 1).
- Upewnić się czy odbiornik radiowy jest zamontowany tylko w sterowniku MASTER (główny) (Rys. 2);
- Połączenia elektryczne i normalnie stosowane ustawienia wykonać tylko na listwie zaciskowej MASTER (Rys. 3);
- Między listwami zaciskowymi wykonać połączenia jak na „rysunku A” oraz upewnić się, że zamykanie automatyczne zostało aktywowane dla silnika „master”, a deaktywowane dla 2. silnika;
- Upewnić się, że wszystkie przełączniki dip 2. silnika są deaktywowane (OFF), z wyjątkiem dip 11 (Rys. 4).

**Ważne:** wyłączniki krańcowe silników wyregulować w taki sposób, aby skrzydło silnika MASTER osiągało położenie zamknięcia po skrzydle SLAVE.

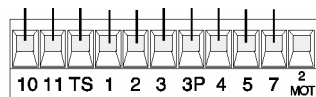
## PODŁĄCZENIE 2 SILNIKÓW SPRZĘŻONYCH - ZBKE



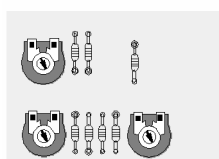
1



PLYTA GŁÓWNA SILNIKA „MASTER”



3



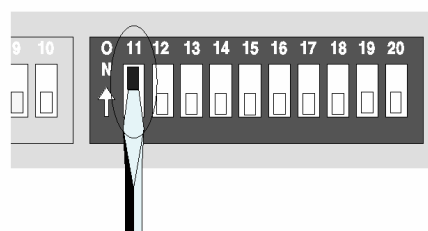
REGULACJE (nastawy)

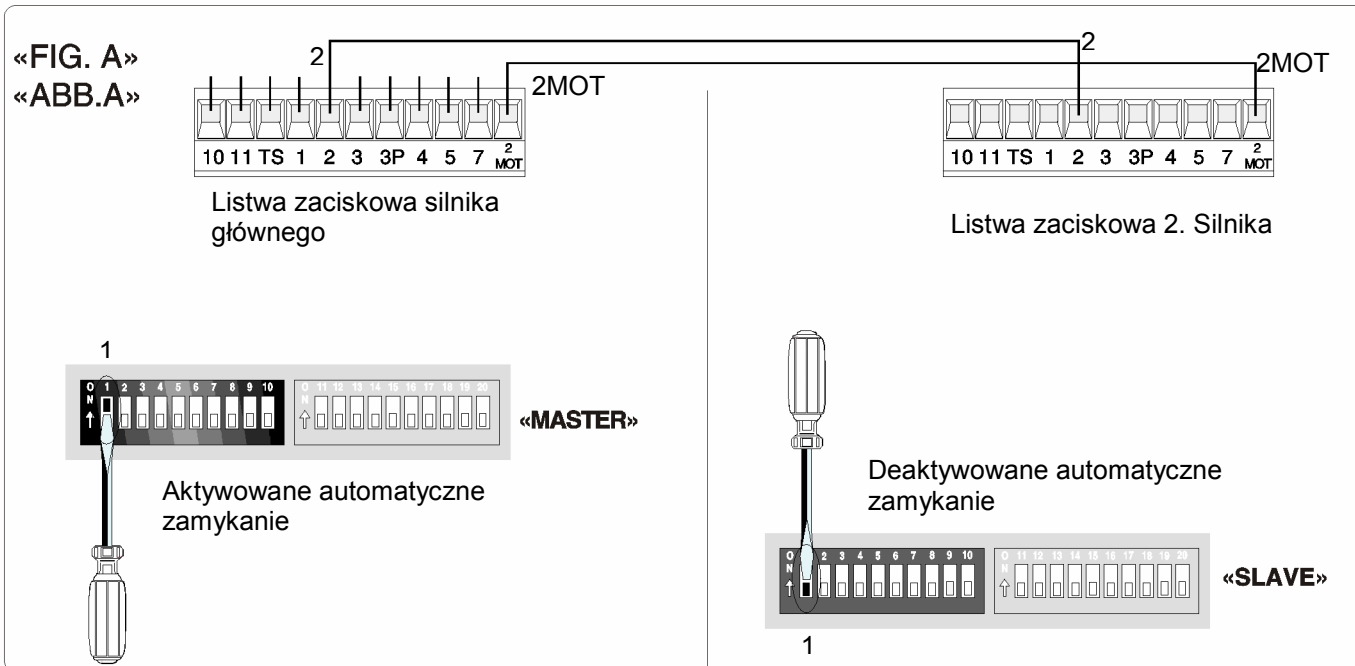


FUNKCJE

4

ustawienie obligatoryjne





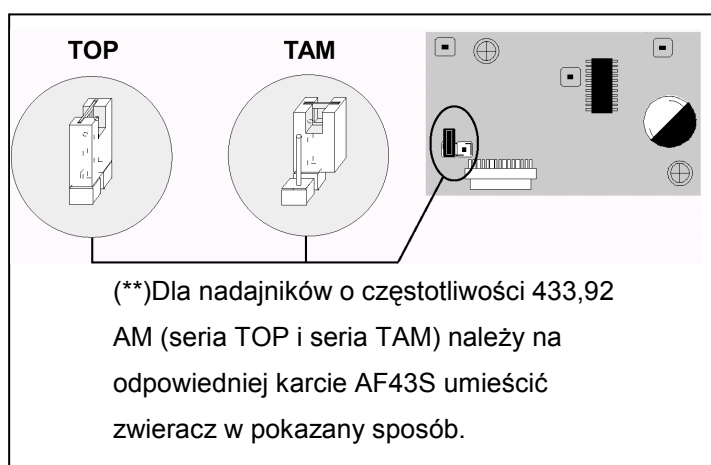
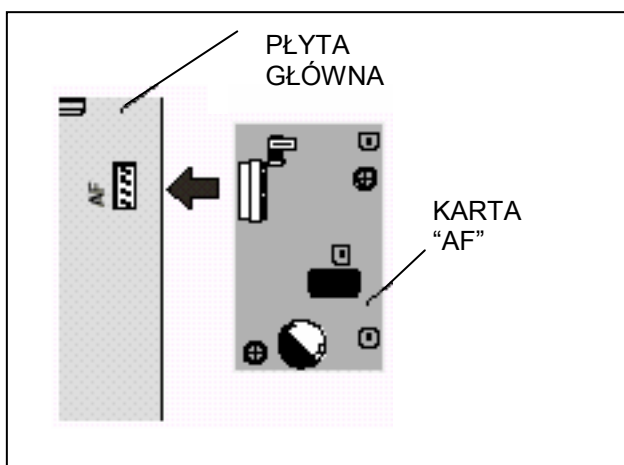
## ZBK - ZBKE INSTALOWANIE STEROWANIA RADIOWEGO

### POSTĘPOWANIE

- A. włożyć kartę AF\*\*.
- B. nadać kod nadajnikowi/om.
- C. kod wprowadzić do pamięci na płycie głównej.

**A**

| Częstotliwość/MHz | Karta częstotliwości radiowej | Nadajnik |
|-------------------|-------------------------------|----------|
| FM 26,995         | AF130                         | TFM      |
| FM 30,900         | AF150                         | TFM      |
| AM 26,995         | AF26                          | TOP      |
| AM 30,900         | AF30                          | TOP      |
| AM 433,92         | AF43S/AF43SM                  | TAM/TOP  |



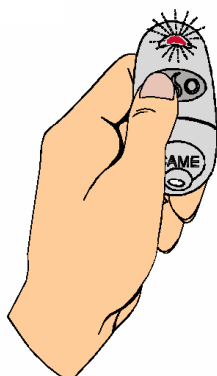
Karta AF musi być **OBLIGATORYJNIE** włożona przy braku napięcia, ponieważ płyta główna rozpoznaje ją tylko w momencie zasilania.

**B****Kodowanie nadajników TOP432SA/ TOP 434 MA**

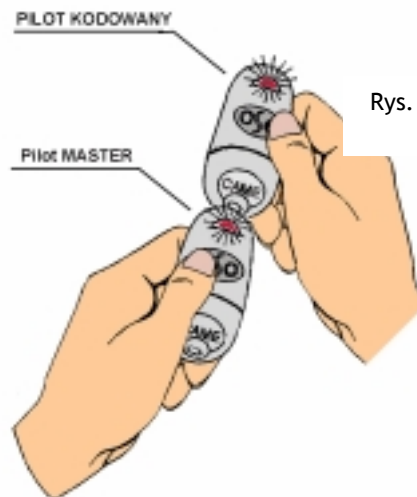
Jeżeli klient będzie miał więcej niż jednego pilota, przegraj kod dowolnie wybranego pilota (pilot MASTER) na pozostałe w następujący sposób:

- w nowym pilocie wciśnij i trzymaj wciśnięty przycisk kanału który będzie programowany (diody LED w pilocie miga) Wciśnięty przycisk należy trzymać ok. 6 sekund do momentu aż dioda w pilocie zapali się światłem stałym. (rys 1)
- jeżeli dioda zapali się światłem stałym oznacza to, że nowy pilot może przyjąć kod z pilota MASTER. Wówczas podać sygnał z pilota MASTER trzymając piloty jak pokazano na rysunku (2)
- po wgraniu nowego kodu pilot uczony zasygnalizuje to poprzez czterokrotne mignięcie diody LED, co oznacza że pilot zapamiętał kod pilota MASTER.

Rys. 1



Rys. 2

**C****WPROWADZENIE KODU DO PAMIĘCI**

- Upewnić się, że dip 15 jest w położeniu OFF (deaktywowane programowanie wyłączników krańcowych);
- Trzymając wciśnięty przycisk "CH1" na płycie głównej (miga led sygnalizacyjna), przyciskiem nadajnika wprowadzić kod; led pozostanie zapalona, sygnalizując wprowadzenie do pamięci (patrz rys. 1). To samo wykonać z przyciskiem "CH2", wiążąc go z innym przyciskiem nadajnika (rys. 2).

CH1 - Kanał bezpośrednich rozkazów uruchamiających funkcje sterownika motoreduktora (rozkaz "tylko otwieranie" / "otwieranie-zamykanie-odwrócenie kierunku" lub "otwieranie-stop-zamykanie-stop", odpowiednio do ustawienia dokonanego na przełącznikach dip 2 i 3).

CH2 - Kanał bezpośrednich rozkazów do urządzenia dodatkowego podłączonego do B1-B2.

Uwaga: Jeśli następnie chce się zmienić kod, wystarczy powtórzyć opisane kolejne czynności.

Fig./Abb. 1

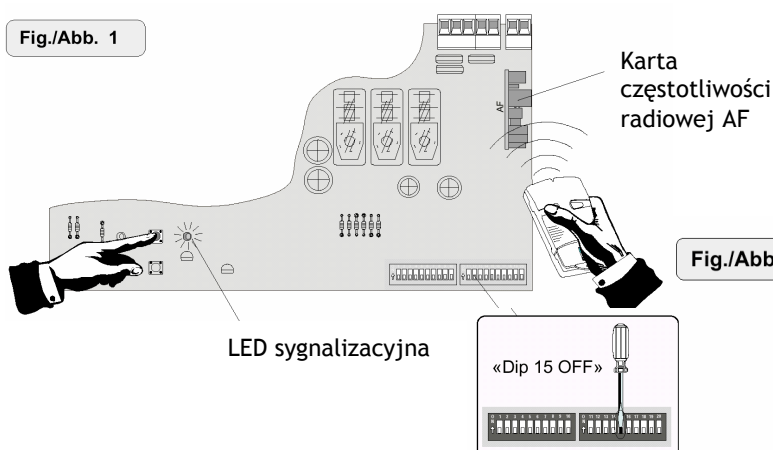
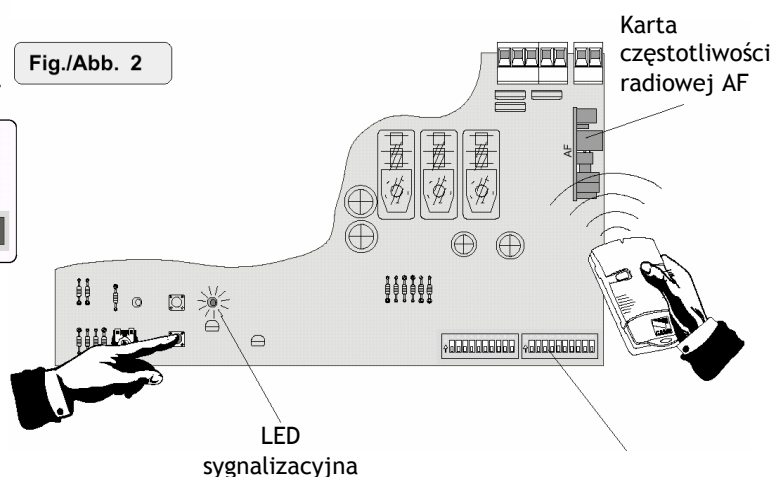


Fig./Abb. 2



**Wszystkie dane przytoczone w niniejszej instrukcji są orientacyjne. CAME S.A. zastrzega sobie prawo wprowadzenia ewentualnych zmian wiążących się z rozwojem technologicznym produktów**